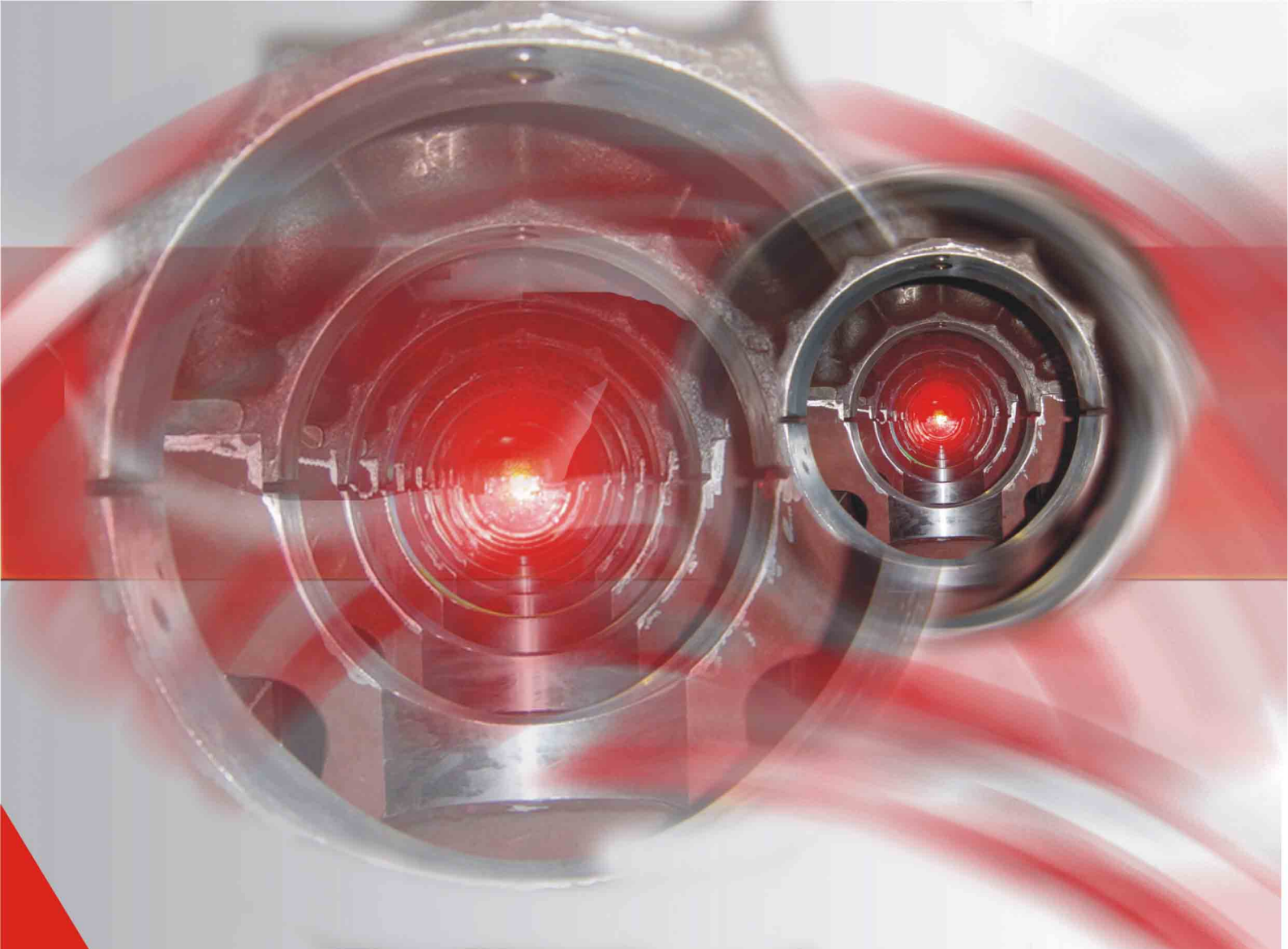




Лазерная система контроля геометрии металлоконструкций и рельсов мостовых кранов

НПП "Измерон-В"

394029, г. Воронеж, ул. Меркулова, д.7, тел./факс (4732) 49-96-73, 39-46-60
E-mail: mail@izmeron-v.ru <http://www.izmeron-v.ru>

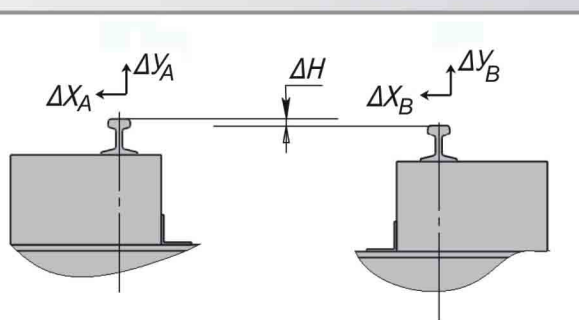
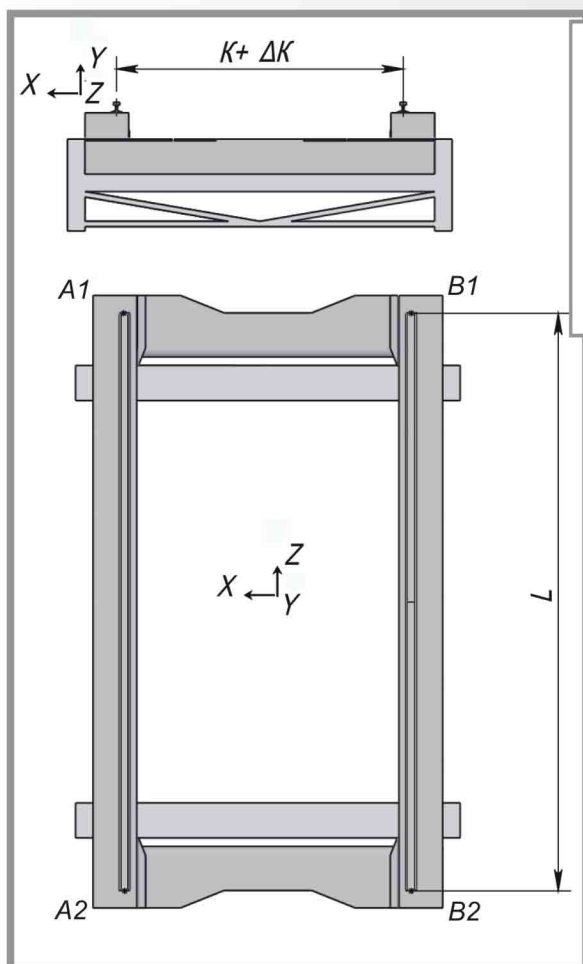
Лазерная система контроля геометрии металлоконструкций и рельсов мостовых кранов

Предназначена для контроля:

отклонений от прямолинейности и плоскостности крановых путей

геометрии металлоконструкций мостовых кранов

Измеряемые параметры



ΔH - разность уровней подтележечных рельсов в любом сечении;

ΔK - отклонение колеи подтележечных рельсов в любом сечении;

$\Delta X, \Delta Y$ - отклонение от прямолинейности рельсов по всей длине;

Контроль основных геометрических параметров металлоконструкции по реперным точкам A1, A2, B1, B2.



Основные достоинства системы:

Система позволяет оптимизировать технологический процесс сборки, монтажа и ремонта кранов.

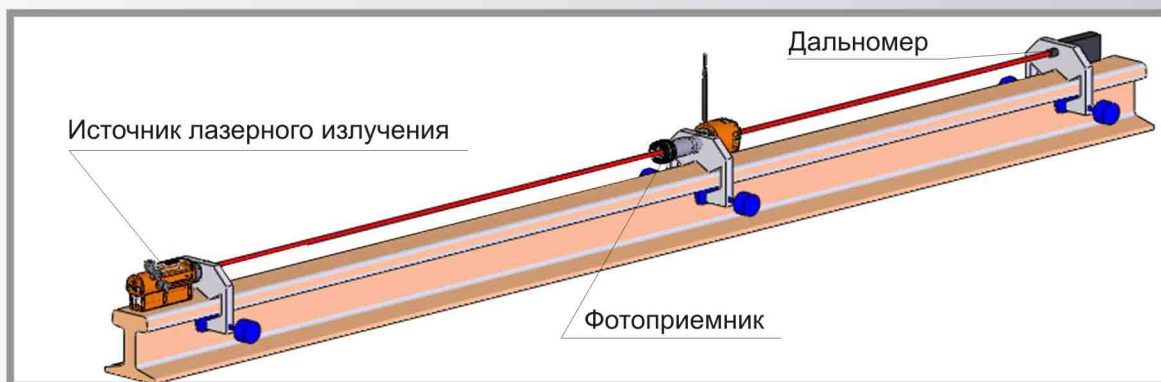
Система обеспечивает хранение и считывание информации, автоматически занесенной в базу данных.



Методика выполнения измерений

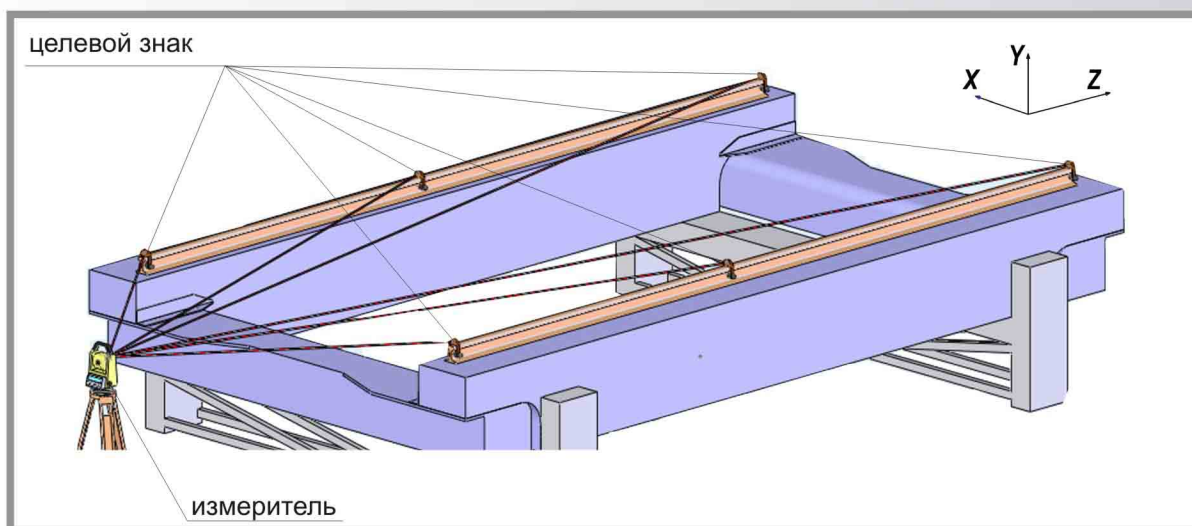
Лазерная система контроля состоит из двух модулей: модуль контроля прямолинейности крановых путей и модуль контроля геометрии металлоконструкций мостовых кранов.

Модуль контроля прямолинейности крановых путей



Для снятия необходимых замеров на контролируемые элементы путей и металлоконструкций устанавливается соответствующая оснастка, в целевые знаки которой визируется лазерный пучок от источника лазерного излучения.

Модуль контроля геометрии металлоконструкций мостовых кранов



Для автоматизации считывания информации и записи измеренных значений в базу данных используется программное обеспечение, установленное на КПК (карманный персональный компьютер).



Форма протокола измерений*

Форма протокола измерений*

Отчет о проведении измерений

Номер изделия
Выполнил
Дата и время

Отклонение рельсовых направляющих от номинального положения (вид сверху)

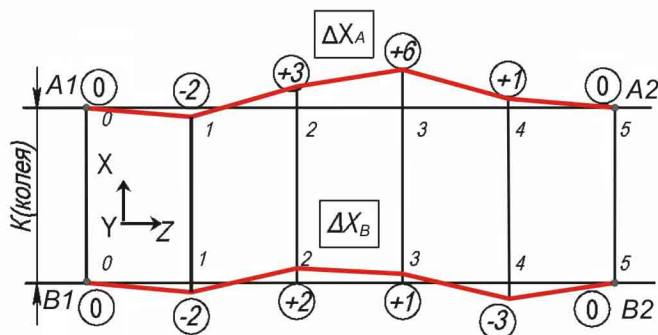


Таблица результатов измерений

Δ , мм \ №сеч	0	1	2	3	4	5
ΔX_A	0	-2	+3	+6	+1	0
ΔX_B	0	-2	+2	+1	-3	0
ΔK	0	0	+1	+5	+4	0

Отклонение от общей плоскости, проходящей через точки A1, A2, B1

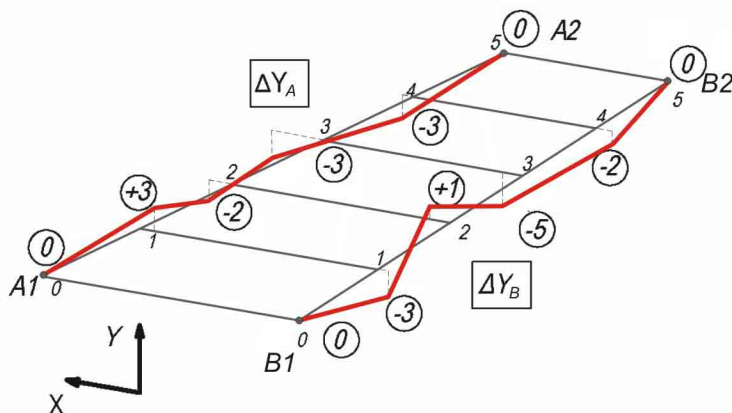


Таблица результатов измерений

Δ , мм \ №сеч	0	1	2	3	4	5
ΔY_A	0	+3	-2	-3	-3	0
ΔY_B	0	-3	+1	-5	-2	0
ΔH	0	6	3	2	1	0

*Форма протокола измерений может быть скорректирована в зависимости от требований Заказчика

Технические характеристики системы

Наименование параметра	Значение параметра
Максимальная дальность измерения, м	до 100
Предельная погрешность измерения, мм	± 2
Питание	автономное
Время работы системы без подзарядки	не менее 8 часов



НПП "Измерон-В"

394029, г. Воронеж, ул. Меркулова, д.7, тел./факс (4732) 49-96-73, 39-46-60
E-mail: mail@izmeron-v.ru <http://www.izmeron-v.ru>

